



LAPORAN SKRIPSI

**EVALUASI TANGGA FLEXSTEP ELEKTRIK
AKTUATOR UNTUK PENYANDANG DISABILITAS**

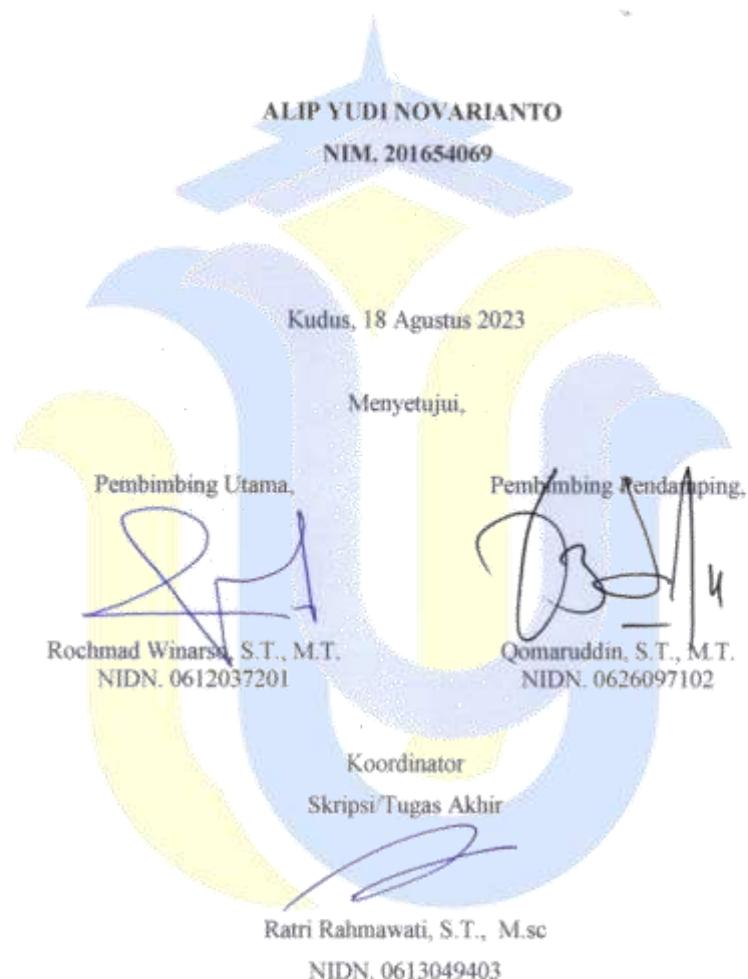
**ALIP YUDI NOVARIANTO
NIM.201654069**

**DOSEN PEMBIMBING
ROHMAT WINARSO, S.T., M.T.
QOMARUDDIN, S.T., M.T.**

**PROGRAM STUDI TEKNIK MESIN
FAKULTAS TEKNIK
UNIVERSITAS MURIA KUDUS
AGUSTUS 2023**

HALAMAN PERSETUJUAN

EVALUASI TANGGA FLEXSTEP ELEKTRIK AKTUATOR UNTUK PENYANDANG DISABILITAS



HALAMAN PENGESAHAN

EVALUASI TANGGA FLEXSTEP ELEKTRIK AKTUATOR UNTUK PENYANDANG DISABILITAS

ALIP YUDI NOVARIANTO

NIM. 201654069

Kudus, 18 Agustus 2023

Menyetujui,

Anggota Penguji I,

Anggota Penguji II,

Ketua Penguji,

Rianto Wibowo, S.T., M.Eng.
NIDN. 0630037301

Hera Setiawan, S.T., M.Eng
NIDN.0611066901

Rochmad Winarso, S.T., M.T.
NIDN. 0612037201

Mengetahui

Ketua Program Studi Teknik Mesin

Dekan Fakultas Teknik



Mohammad Dahlan, S.T., M.T.
NIDN. 0601076901

Dr. Akhmad Zidni Hudaya,S.T., M.Eng.
NIDN. 0021087301

PERNYATAAN KEASLIAN

Saya yang bertanda tangan dibawah ini :

Nama : Alip Yudi Novarianto

NIM : 201654069

Tempat & Tanggal Lahir : Pati, 12 November 1995

Judul Skripsi/Tugas Akhir* : Evaluasi Tangga *Flexstep* Elektrik Actuator Untuk Penyandang Disabilitas

Menyatakan dengan sebenarnya bahwa penulisan Skripsi/Tugas Akhir* ini berdasarkan hasil penelitian, pemikiran dan pemaparan asli dari saya sendiri, baik untuk naskah laporan maupun kegiatan lain yang tercantum sebagai bagian dari Skripsi ini. Seluruh ide, pendapat, atau materi dari sumber lain telah dikutip dalam Skripsi dengan cara penulisan referensi yang sesuai.

Demikian pernyataan ini saya buat dengan sesungguhnya dan apabila di kemudian hari terdapat penyimpangan dan ketidakbenaran dalam pernyataan ini, maka saya bersedia menerima sanksi akademik berupa pencabutan gelar dan sanksi lain sesuai dengan peraturan yang berlaku di Universitas Muria Kudus.

Demikian pernyataan ini saya buat dalam keadaan sadar tanpa paksaan dari pihak manapun.

Kudus, 18 Agustus 2023

Yang memberi pernyataan,



Alip Yudi Novarianto
NIM. 201654069

KATA PENGANTAR

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

Syukur alhamdulillah, berkat rahmat Tuhan Yang Maha Esa dan sholawat serta salam kepada rosululloh Muhammad SAW penulis berhasil menyelesaikan Tugas Akhir/Skripsi ini dengan judul "Evaluasi Tangga *Flexstep* Elektrik Aktuator Untuk Penyandang Disabilitas". Penyusunan Tugas Akhir/Skripsi ini ditujukan untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh gelar Sarjana Teknik (S.T.) penyelesaian tugas akhir/skripsi ini tak lepas dari bantuan dan dukungan beberapa pihak, untuk itu penulis mengucapkan banyak terimakasih kepada:

1. Bapak Rohmat Winarso, S.T., M.T. selaku pembimbing I yang memberikan bimbingan dan arahan serta gagasan dalam penyusunan laporan tugas akhir/skripsi ini.
2. Bapak Qomaruddin, S.T., M.T. selaku pembimbing II sekaligus dosen wali yang memberikan bimbingan dan arahan serta gagasan dalam penyusunan laporan tugas akhir/skripsi ini.
3. Seluruh dosen Teknik Mesin Universita Muria Kudus, terima kasih atas ilmu yang di berikan, semoga penulis dapat mengamalkan ilmu yang telah di terima.
4. Kedua orang tua tercinta penulis di dirumah dan saudara-saudara yang telah memberikan do'a dukungan dan motivasi sehingga tugas akhir ini dapat di selesaikan dengan baik.
5. Rekan – Rekan Mahasiswa Teknik Mesin angkatan 2016 seperjuangan yang telah banyak membantu sehingga tersusunlah laporan ini.

Penulis menyadari adanya kekurangan dan ketidak sempurnaan dalam penulisan tugas akhir/skripsi ini, karena itu penulis menerima kritik, saran dan masukan dari pembaca sehingga penulis dapat lebih baik di masa yang akan datang. Akhirnya penulis berharap semoga buku tesis ini bisa bermanfaat khususnya bagi penulis dan umumnya bagi para pembaca.

Kudus, 14 Agustus 2023

Alip Yudi Novarianto

EVALUASI TANGGA FLEXSTEP ELEKTRIK AKTUATOR UNTUK PENYANDANG DISABILITAS

Nama mahasiswa : Alip Yudi Novarianto

NIM : 201654069

Pembimbing :

1. Rohmat Winarso, S.T., M.T.
2. Qomaruddin, S.T., M.T.

RINGKASAN

Evaluasi Untuk menghindari kecelakaan-kecelakaan fasilitas publik. Tangga *Flexstep* harus melewati pengujian sebelum digunakan di kehidupan nyata. Tangga *flexstep* memiliki fungsi sebagai tangga biasa untuk bias di akses para pejalan kaki. Waktu tunggu tangga flekstep dalam satu kali pelayanan yang sesuai Peraturan dan Standar Nasional. Mengetahui batas maksimal daya angkut tangga flekstep dalam satu kali pelayanan. Mengetahui waktu pelayanan yang terbaik untuk sekali proses naik turun tangga. Mengetahui kegagalan fungsi komponen yang ada di tangga *flexstep* saat melakukan pelayanan. Mengetahui kedudukan chasis (defleksi) dengan menggunakan *Autodesk Inventor*. Mengetahui komponen apa saja yang harus di perbaiki untuk Mendapat instalasi yang ideal untuk tangga *flexstep* elektrik linear aktuator arduino sebagai *microcontroler* untuk penyandang disabilitas. Waktu tunggu (*interval, waiting time*) 148,09 detik 2. Daya angkut (*handling capacity*) 2 orang setiap 5 menit. Waktu perjalanan bulak-balik lift (*round trip time*) 148,09 detik. Stadar kecepatan lift dibawah 2 lantai 0.15 m/s untuk faktor keamanan sedangkan tangga flexstep 8,32 mm/s. terjadi kegagalan fungsi komponen pada Arduino karena terjadi perubahan arus dan tegangan. Dan roda belakang kurang panjang 10cm supaya menyentuh lantai. Untuk rangka saat jadi lift von-mises maksimal 28,86 Mpa dan saat jadi tangga 27,81 Mpa

Kata kunci: tangga *Flekstep*, waktu tunggu, daya angkut

EVALUASI TANGGA FLEXSTEP ELEKTRIK ACTUATOR UNTUK PENYANDANG DISABILITAS

Student Name : Alip Yudi Novarianto

Student Identity Number : 201654069

Supervisor :

1. Rohmat Winarso, S.T., M.T.

2. Qomaruddin, S.T., M.T.

ABSTRACT

Avoid accidents to public facilities. Flexstep ladders must pass testing before being used in real life. Flexstep stairs function as ordinary stairs for pedestrian access. The waiting time for the flekstep ladder in one service is in accordance with National Regulations and Standards. Know the maximum carrying capacity of a flekstep ladder in one service. Know the best service time for one process of going up and down the stairs. Know the malfunction of components in the flexstep ladder when carrying out service. Find out the position of the chassis (deflection) using Autodesk Inventor. Knowing what components must be repaired to get the ideal installation for the Arduino linear actuator electric flexstep ladder as a microcontroller for people with disabilities. Waiting time (interval, waiting time) 148.09 seconds 2. Carrying capacity (handling capacity) 2 people every 5 minutes. Elevator round trip time (round trip time) 148.09 seconds. The standard speed for elevators below 2 floors is 0.15 m/s for safety factors, while for flexstep stairs it is 8.32 mm/s. There is a component failure on the Arduino due to changes in current and voltage. And the rear wheels are 10cm long enough to touch the floor. For the frame when it is used as a von-Mises lift, the maximum is 28.86 Mpa and when it is used as stairs it is 27.81 Mpa

Key words: *Flekstep ladder, waiting time, carrying capacity*

DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL	i
HALAMAN PERSETUJUAN	ii
HALAMAN PENGESAHAN.....	iii
PERNYATAAN KEASLIAN.....	iv
KATA PENGANTAR.....	v
RINGKASAN	vi
ABSTRACT	vii
DAFTAR ISI.....	viii
DAFTAR GAMBAR.....	x
DAFTAR TABEL	xi
DAFTAR SIMBOL	xii

BAB I PENDAHULUAN

1.1 Latar belakang	1
1.2 Perumusan Masalah	2
1.3 Batasan Masalah	2
1.4 Tujuan	2

BAB II TINJAUAN PUSTAKA

2.1 Disabilitas.....	4
2.2 Pengguna Kursi Roda	4
2.3 Aksebilitas	5
2.4 Tangga <i>Flekstep</i>	5
2.4.1 Bagian Tangga <i>Flexstep</i>	6
2.4.2 Cara Kerja Tangga <i>Flexstep</i>	9
2.4.3 Alat Dan Bahan	10

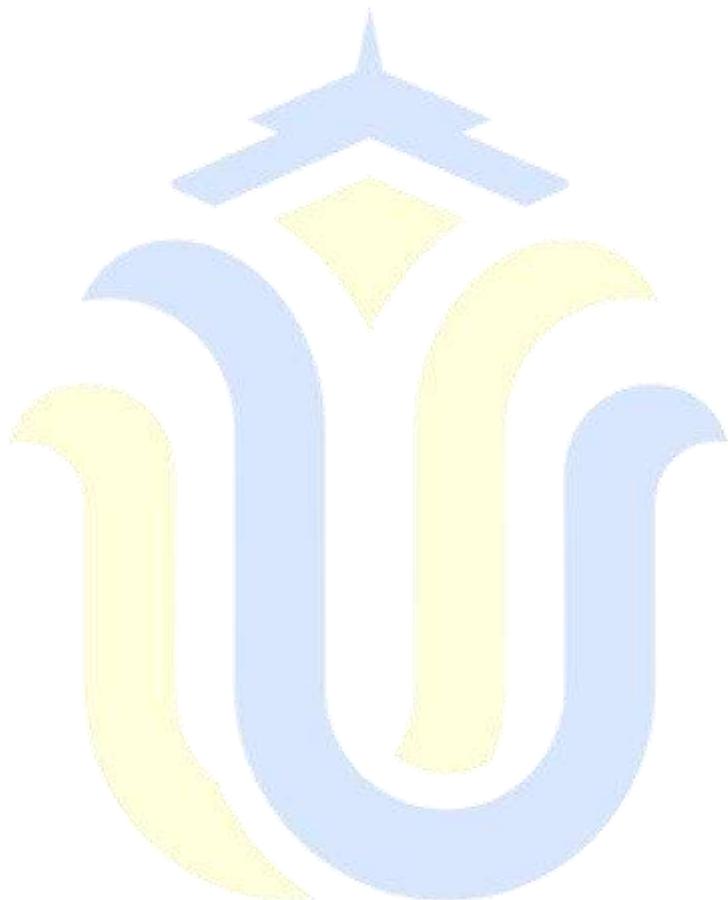
BAB III METODOLOGI

3.1 Metodologi penelitian	15
3.1.1 Studi Literatur	16
3.1.2 Tujuan Penelitian	16
3.1.3 Alat Dan Bahan	16
3.1.4 Kretreria Kualitas Pelayanan Lift	16
3.1.5 Data Teori Yang Di Peroleh.....	16
3.1.6 Data Yang Di Peroleh	16
3.1.7 Pengolahan Data	16

BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN

4.1 Tangga <i>Flestep</i>	18
4.2 Bagian Tangga <i>Flestep</i> yang di periksa	18
4.3 Data Standar Tangga <i>Flekstep</i>	43
4.4 Data Analisa Statik Menggunakan Software <i>Autodeks INVENTOR 2015</i>	43
4.5 Pembahasan	44

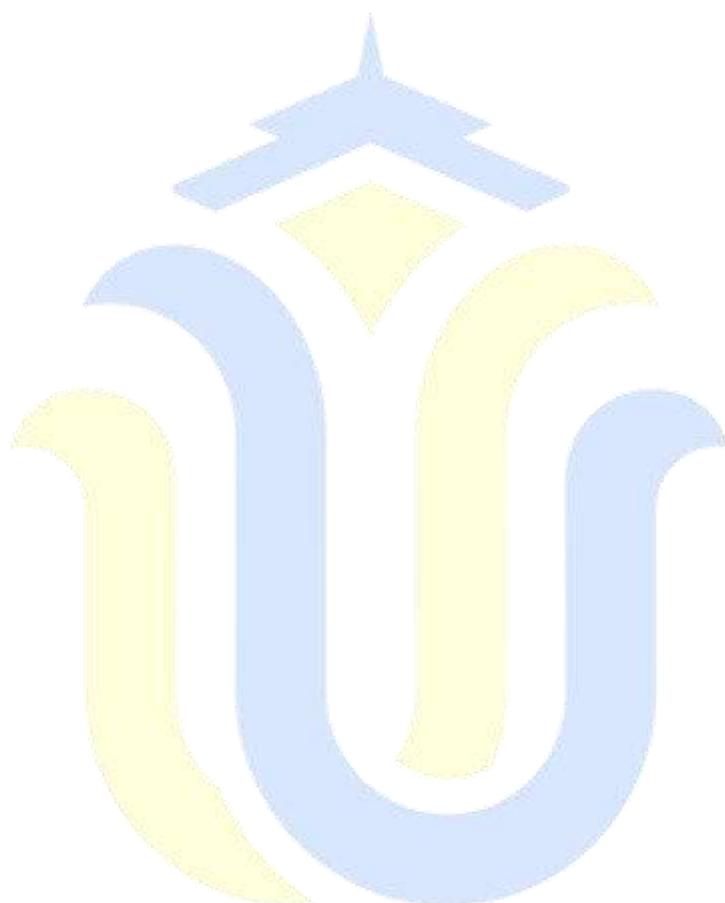
BAB V PENUTUP	
5.1 Kesimpulan	40
5.2 Saran	40
DAFTAR PUSTAKA	42
LAMPIRAN.....	43
BIODATA PENULIS.....	46



DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1	Jangkauan Pengguna Kursi Roda	4
Gambar 2.2	<i>Board</i> arduino uno Atmega 328	6
Gambar 2.3	Tombol Tekan Merah Dan Biru	6
Gambar 2.4	Blok Diagram Cara Kerja Aktuator.....	7
Gambar 2.5	Endstop	8
Gambar 2.6	Adaptor	9
Gambar 2.7	Kotak Panel	9
Gambar 2.8	Tangga <i>Flexstep</i>	10
Gambar 2.9	Alat Ukur Meteran.....	11
Gambar 2.10	Waterpass Yang Terdapat Di Telepon Gemgam.....	12
Gambar 2.11	waterspass biasa	12
Gambar 2.12	Pengukuran Dengan Multitester	13
Gambar 2.13	Pengukuran Dengan Busur	13
Gambar 2.14	Gambar Jam Sukat Di Telepon Gemgam	14
Gambar 3.1	Diagram alir evaluasi tangga flekstep	15
Gambar 4.1	Flexstep Tampak Samping Jadi Tangga.....	18
Gambar 4.2	<i>Flexstep</i> Tampak Depan Jadi Tangga.....	18
Gambar 4.3	<i>Flexstep</i> tampak samping jadi <i>lift</i>	19
Gambar 4.4	Tampilan awal <i>Software Autodesk Inventor 2015</i>	29
Gambar 4.5	Gambar pemilihan material tangga flexstep elektrik aktuator untuk penyandang disabilitas.	30
Gambar 4.6	Tahab Awal <i>Stress Analysis</i>	30
Gambar 4.7	Posisi Titik <i>Force</i> Pada Tangga <i>Flexstep</i>	31
Gambar 4.8	Analisa <i>Von-Misses Stress</i> Tangga <i>Flexstep</i> Untuk Penyandang Disabilitas.....	31
Gambar 4.9	<i>Displacement</i> Pada Tangga <i>Flexstep</i>	32
Gambar 4.10	<i>Safety Factor</i> Pada Tangga <i>Flexstep</i>	32
Gambar 4.11	Diagram Batang Anak Tangga Sebelum Dan Sesudah Pelayanan.....	33
Gambar 4.12	<i>Safety Factor</i> Pada Tangga <i>Flexstep</i>	33
Gambar 4.13	Diagram Batang Anak Tangga Sebelum Dan Sesudah Pelayanan.....	34
Gambar 4.14	Diagram Batang Sudut Kemiringan Tangga <i>Flexstep</i> Sebelum Dan Sesudah Pelayanan.....	35
Gambar 4.15	Diagram Waktu Perjalanan Naik Tangga <i>Flexstep</i> Fungsi Lift ..	36
Gambar 4.16	Diagram Arus Tangga <i>Flexstep</i>	36
Gambar 4.17	Diagram Tegangan Tangga <i>Flexstep</i>	37

Gambar 4.14	Diagram Kemiringan Tangga <i>Flexstep</i> Fungsi Lift Naik Ke Atas	38
Gambar 4.14	Diagram Kemiringan Tangga <i>Flexstep</i> Fungsi Lift Turun Ke Bawah	38

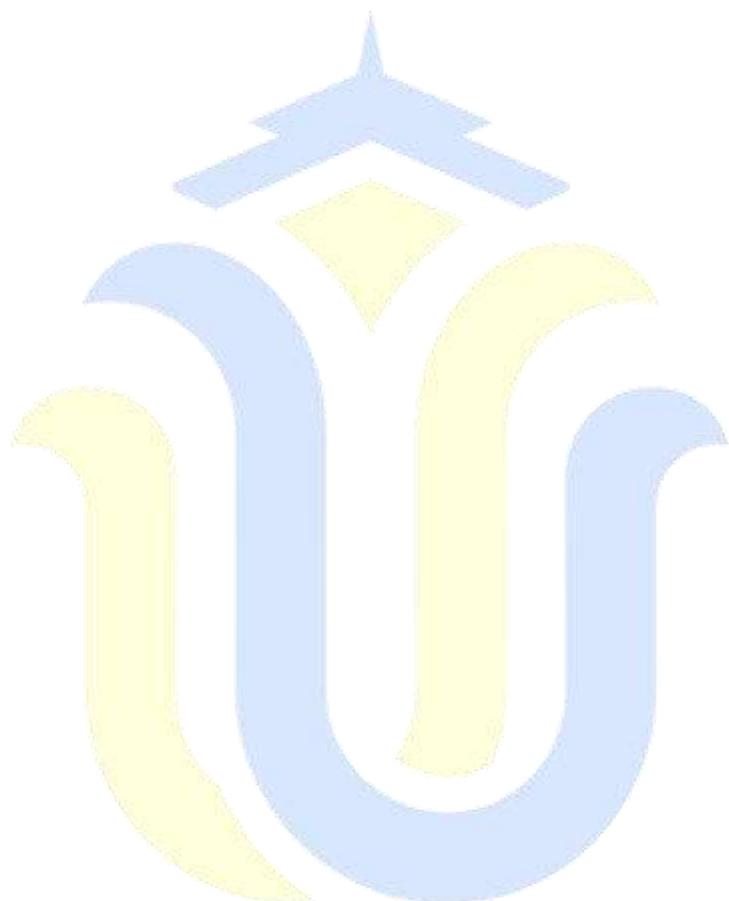


DAFTAR TABEL

Tabel 4.1	Tangga <i>Flexstep</i> Yang Di Periksa Saat Jadi Tangga Sebelum Pelayanan	20
Tabel 4.2	Tangga <i>Flexstep</i> Yang Di Periksa Saat Jadi Tangga Sesudah Pelayanan	21
Tabel 4.3	Saat Jadi Lift	22
Tabel 4.4	Waktu Perjalanan Saat Jadi Lift Naik Ke Atas	22
Tabel 4.5	Arus Listrik Saat Tangga <i>Flexstep</i> Berfungsi Sebagai Lift	23
Tabel 4.6	Tegangan Listrik Pada Output Relay Saat Tangga <i>Flekstep</i> Berfungsi Sebagai Lift	23
Tabel 4.7	waktu tunggu Saat Tangga Flekstep melakukan pelayanan naik ..	24
Tabel 4.8	Daya Angkut Dalam 5 Menit Tangga Flexstep Melakukan Pelayanan Lift	24
Tabel 4.9	Kecepatan Tangga <i>Flexstep</i>	25
Tabel 4.10	Standar Kecepatan Lift Ketinggian Rendah	26
Tabel 4.11	SNI No. 03-6573-2001 Sebagai Bentuk Acuan Standar Nasional Waktu Tunggu Lift	28
Tabel 4.12	Hasil Simulasi Autodesk Inventor Academy 2015 Tangga <i>Flexstep</i>	34
Tabel 4.3	Kriteria Pelayanan Lift	39

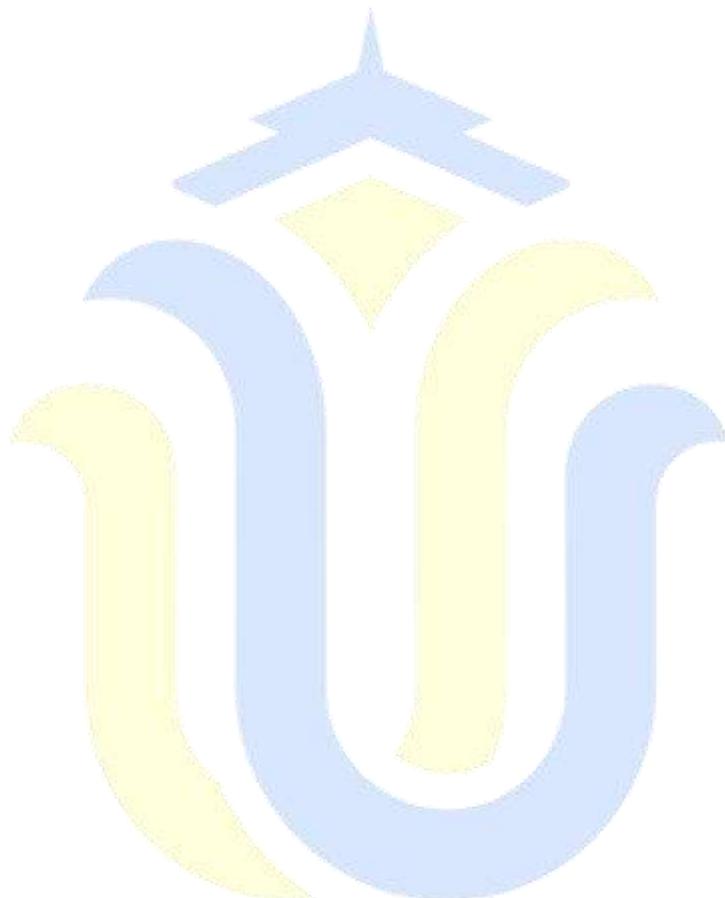
DAFTAR SIMBOL

SIMBOL	Keterangan	Satuan
$\tan^{-1}\theta$	Sudut kemiringan tangga	°
S_f	Safety factor	ul
M	Daya angkut	orang
t	Waktu Bolak Balik Lift Tangga Flexstep	detik



DAFTAR LAMPIRAN

Lampiran 1	kegiatan persiapan pengukuran	43
Lampiran 2	kegiatan pengukuran.....	44
Lampiran 3	kegiatan selesai pengukuran.....	45



DAFTAR ISTILAH DAN SINGKATAN

UE	: <i>Uni Eropa</i>
SNI	: <i>Standart Nasional Indonesia</i>
ST	: <i>Steel</i>
WHO	: <i>World Health Organization</i>
IEA	: <i>International Ergonomic Association</i>
PUPR	: <i>Pekerjaan Umum Perumahan Rakyat</i>
LCD	: <i>Liquid Crystal Display</i>

